

Eksamens i ELE3719 Matematikk valgfag

onsdag 15. mai 2024, kl. 9-14

LØSNINGFORSLAG

Oppgave 1

- a) Vi løser vektorlikningen $x_1\mathbf{u}_1 + x_2\mathbf{u}_2 + x_3\mathbf{u}_3 + x_4\mathbf{u}_4 + x_5\mathbf{u}_5 = \mathbf{0}$ ved å gjøre elementære radoperasjoner på koeffisientmatrisen:

$$\begin{aligned} [\mathbf{u}_1 : \mathbf{u}_2 : \mathbf{u}_3 : \mathbf{u}_4 : \mathbf{u}_5] &= \left[\begin{array}{ccccc} 1 & -2 & -5 & 0 & -3 \\ 0 & 3 & 0 & -6 & -9 \\ -2 & 4 & 8 & 4 & 2 \\ -3 & 6 & 15 & 1 & 4 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccccc} 1 & -2 & -5 & 0 & -3 \\ 0 & 3 & 0 & -6 & -9 \\ 0 & 0 & -2 & 4 & -4 \\ -3 & 6 & 15 & 1 & 4 \end{array} \right] \\ &\sim \left[\begin{array}{ccccc} 1 & -2 & -5 & 0 & -3 \\ 0 & 3 & 0 & -6 & -9 \\ 0 & 0 & -2 & 4 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -5 \end{array} \right] \end{aligned}$$

Denne matrisen er på trappeform med pivoter i de fire første kolonnene. Da får vi at $\underline{\underline{x_5 = t}}$ (en fri parameter), $\underline{\underline{x_4 = 5t}}$, $\underline{\underline{x_3 = 8t}}$, $\underline{\underline{x_2 = 13t}}$, $\underline{\underline{x_1 = 69t}}$. Hvis $t = 1$ får vi

$$69\mathbf{u}_1 + 13\mathbf{u}_2 + 8\mathbf{u}_3 + 5\mathbf{u}_4 + \mathbf{u}_5 = \mathbf{0}$$

som gir \mathbf{u}_1 som en lineærkombinasjon av \mathbf{u}_2 , \mathbf{u}_3 , \mathbf{u}_4 og \mathbf{u}_5 :

$$\mathbf{u}_1 = \frac{-1}{69}(13\mathbf{u}_2 + 8\mathbf{u}_3 + 5\mathbf{u}_4 + \mathbf{u}_5).$$

- b) En basis for $\text{Span}\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3, \mathbf{u}_4, \mathbf{u}_5\}$ er gitt av kolonnevektorene med pivoter i trappeformen, dvs $\underline{\underline{\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3, \mathbf{u}_4\}}}$.

De elementære radoperasjonene vi gjorde over gir:

$$[\mathbf{u}_1 : \mathbf{u}_3 : \mathbf{u}_5] = \left[\begin{array}{ccc} 1 & -5 & -3 \\ 0 & 0 & -9 \\ -2 & 8 & 2 \\ -3 & 15 & 4 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc} 1 & -5 & -3 \\ 0 & 0 & -9 \\ 0 & -2 & -4 \\ 0 & 0 & -5 \end{array} \right] = [\mathbf{v}_1 : \mathbf{v}_3 : \mathbf{v}_5]$$

Vektorlikningen

$$x_1\mathbf{u}_1 + x_3\mathbf{u}_3 + x_5\mathbf{u}_5 = \mathbf{0} \quad (*)$$

har de samme løsningene som vektorlikningen $x_1\mathbf{v}_1 + x_3\mathbf{v}_3 + x_5\mathbf{v}_5 = \mathbf{0}$. Men fra siste rad $[0 \ 0 \ -5]$ får vi at $x_5 = 0$. Nest siste rad gir da $x_3 = 0$ og første rad gir da $x_1 = 0$. Fordi (*) bare har den trivuelle løsningen $x_1 = x_3 = x_5 = 0$ er vektorene $\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_3, \mathbf{u}_5\}$ lineært uavhengige.

I (a) fikk vi at $69\mathbf{u}_1 + 13\mathbf{u}_2 + 8\mathbf{u}_3 + 5\mathbf{u}_4 + \mathbf{u}_5 = \mathbf{0}$ som gir

$$69\mathbf{u}_1 + 8\mathbf{u}_3 + \mathbf{u}_5 = -13\mathbf{u}_2 - 5\mathbf{u}_4$$

Altså ligger

$$\nu = -13u_2 - 5u_4 = -13 \cdot \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \\ 4 \\ 6 \end{bmatrix} - 5 \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -6 \\ 4 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 26 \\ -9 \\ -72 \\ -83 \end{bmatrix}$$

i både $\text{Span}\{u_1, u_3, u_5\}$ og i $\text{Span}\{u_2, u_4\}$. Dessuten er $\nu \neq 0$.

Oppgave 2

- a) Egenverdiene er løsningene av den karakteristiske likningen $\det(A - \lambda I) = 0$. Hvis vi utvikler determinanten langs siste rad får vi $(-1 - \lambda)[(52 - \lambda)(73 - \lambda) - 36^2] = 0$. Da er enten $\underline{\lambda = -1}$ eller $[(52 - \lambda)(73 - \lambda) - 36^2] = 0$, dvs $\lambda^2 - 125\lambda + 2500 = 0$, dvs $(\lambda - 25)(\lambda - 100) = 0$, dvs $\underline{\lambda = 25}$ eller $\underline{\lambda = 100}$.

Vi finner egenvektorer ved å løse likningsystemet $[A - \lambda I]\mathbf{x} = \mathbf{0}$ for hver av egenverdiene. For $\lambda = 25$ får vi

$$\begin{aligned} A - 25I &= \begin{bmatrix} 52 - 25 & -36 & 0 \\ -36 & 73 - 25 & 0 \\ 0 & 0 & -1 - 25 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 27 & -36 & 0 \\ -36 & 48 & 0 \\ 0 & 0 & -26 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 27 & -36 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -26 \end{bmatrix} \\ &\sim \begin{bmatrix} 27 & -36 & 0 \\ 0 & 0 & -26 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

som gir løsninger $x_2 = s$ for en fri parameter s , $x_3 = 0$ og $x_1 = 4s/3$. Vi får egenvektorer $\underline{s \begin{bmatrix} 4/3 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}}$ med egenverdi 25 for alle $s \neq 0$.

For $\lambda = 100$ får vi

$$A - 100I = \begin{bmatrix} -48 & -36 & 0 \\ -36 & -27 & 0 \\ 0 & 0 & -101 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} -48 & -36 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -101 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} -48 & -36 & 0 \\ 0 & 0 & -101 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

som gir løsninger $x_2 = t$ for en fri parameter t , $x_3 = 0$ og $x_1 = -3t/4$. Vi får egenvektorer $\underline{t \begin{bmatrix} -3/4 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}}$ med egenverdi 100 for alle $t \neq 0$.

For $\lambda = -1$ får vi

$$A + I = \begin{bmatrix} 53 & -36 & 0 \\ -36 & 74 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 53 & -36 & 0 \\ 0 & 2626/53 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

som gir løsninger $x_3 = r$ for en fri parameter r , $x_2 = 0$ og $x_1 = 0$. Vi får egenvektorer $\underline{r \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}}$ med egenverdi -1 for alle $r \neq 0$.

- b) Egenvektorer til en symmetrisk matrise med ulike egenverdier er ortogonale. Vi velger derfor egenvektorer med lengde 1 og setter dem som kolonner i P som dermed blir en ortogonal matrise som diagonaliserer A .

$$\underline{\underline{P = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 & -3 & 0 \\ 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}} \quad \text{som gir} \quad P^T AP = \underline{\underline{D = \begin{bmatrix} 25 & 0 & 0 \\ 0 & 100 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}}}}$$

- c) Stasjonære punkter for $f(\mathbf{x})$ er løsninger av matriselikningen $A\mathbf{x} = -\frac{1}{2}\mathbf{B}^T$ der $\mathbf{B} = [-1200 \ 350 \ 48]$. Bruker elementære radoperasjoner på matriseformen til likningssystemet.

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 52 & -36 & 0 & : 600 \\ -36 & 73 & 0 & : -175 \\ 0 & 0 & -1 & : -24 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc|c} 52 & -36 & 0 & : 600 \\ 0 & 625/13 & 0 & : 3125/13 \\ 0 & 0 & -1 & : -24 \end{array} \right]$$

som gir $x_3 = 24$, $x_2 = 5$ og $x_1 = 15$. Så eneste stasjonære punkt er (15, 5, 24).

Fordi A både har positive og negative egenverdier er det stasjonære punktet hverken et maksimumspunkt eller et minimumspunkt (så et salpunkt).

- d) Setter $E = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$ som er en ortogonal matrise. Vi innfører nye koordinater y_1 og y_2 ved at $\mathbf{y} = E^T \mathbf{x}$ og altså $\mathbf{x} = E\mathbf{y}$. Sett $C = \begin{bmatrix} 52 & -36 \\ -36 & 73 \end{bmatrix}$ og $Q(\mathbf{x}) = 52x_1^2 + 73x_2^2 - 72x_1x_2$. Da er

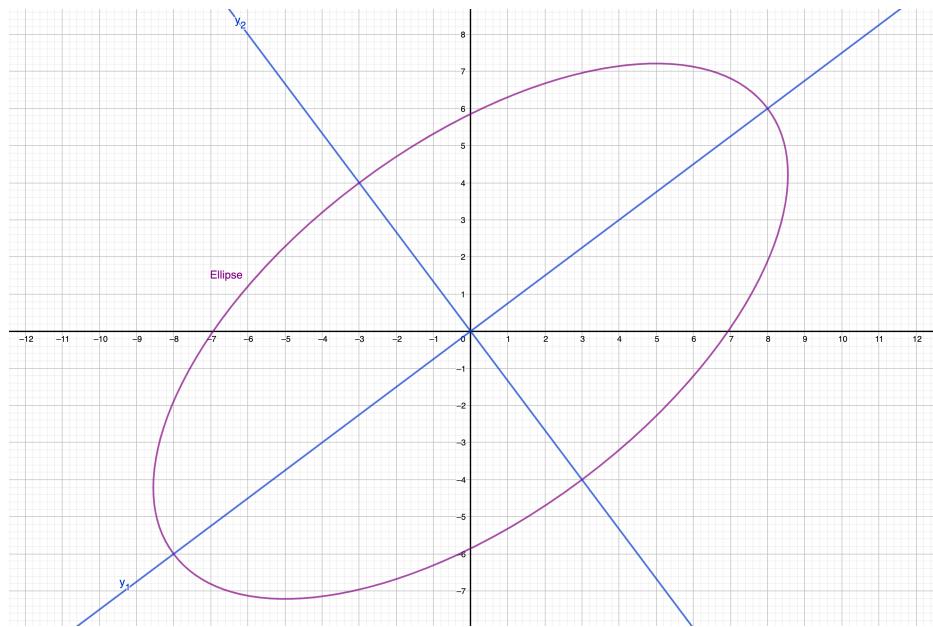
$$Q(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T C \mathbf{x} = (E\mathbf{y})^T C (E\mathbf{y}) = \mathbf{y}^T (E^T C E) \mathbf{y} = \mathbf{y}^T \begin{bmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 100 \end{bmatrix} \mathbf{y} = 25y_1^2 + 100y_2^2$$

Likningen $Q(\mathbf{x}) = 2500$ blir da til $Q^{ny}(\mathbf{y}) = 25y_1^2 + 100y_2^2 = 2500$. Deler vi med 2500 på begge sider får vi standardformen for ellipsen i (y_1, y_2) -koordinatsystemet uten kryssledd:

$$\frac{y_1^2}{100} + \frac{y_2^2}{25} = 1$$

dvs at halvaksene er $a = 10$ og $b = 5$ og sentrum er i origo.

Enhetsvektorer for de nye koordinataksene uttrykt i \mathbf{x} -koordinater er $E \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$ og $E \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \end{bmatrix}$. Ellipsen treffer y_1 -aksen i ± 10 som i \mathbf{x} -koordinater da er $\pm 10 \cdot \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix} = \pm 2 \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix} = \pm \begin{bmatrix} 8 \\ 6 \end{bmatrix}$. Ellipsen treffer y_2 -aksen i ± 5 som i \mathbf{x} -koordinater da er $\pm 5 \cdot \frac{1}{5} \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \end{bmatrix} = \pm \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \end{bmatrix}$. Vi kan da tegne det nye koordinatsystemet og ellipsen inn i (x_1, x_2) -koordinatsystemet.



Figur 1: Ellipse

Oppgave 3

a)

$$\begin{aligned}
 P(X \leq 2, Y \leq 3) &= \int_1^3 \int_0^2 \frac{e^{-0.5x}}{y^3} dx dy = \int_1^3 \frac{1}{y^3} \int_0^2 e^{-0.5x} dx dy \\
 &= \int_1^3 \frac{1}{y^3} \left[-2e^{-0.5x} \right]_0^2 dy = \int_1^3 \frac{1}{y^3} \left[-2e^{-1} - (-2 \cdot 1) \right] dy \\
 &= 2(1 - e^{-1}) \int_1^3 \frac{1}{y^3} dy = 2(1 - e^{-1}) \left[\frac{-1}{2y^2} \right]_1^3 = 2(1 - e^{-1}) \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{18} \right) \\
 &= \underline{\underline{\frac{8(1 - e^{-1})}{9}}}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 P(X \geq 2, Y \geq 3) &= \int_3^\infty \int_2^\infty \frac{e^{-0.5x}}{y^3} dx dy = \int_3^\infty \frac{1}{y^3} \int_2^\infty e^{-0.5x} dx dy \\
 &= \int_3^\infty \frac{1}{y^3} \left[-2e^{-0.5x} \right]_2^\infty dy = \int_3^\infty \frac{1}{y^3} \left[\left(\lim_{x \rightarrow \infty} -2e^{-0.5x} \right) - (-2 \cdot e^{-1}) \right] dy \\
 &= 2e^{-1} \int_3^\infty \frac{1}{y^3} dy = 2e^{-1} \left[\frac{-1}{2y^2} \right]_3^\infty = 2e^{-1} \left(\left(\lim_{y \rightarrow \infty} \frac{-1}{2y^2} \right) - \frac{-1}{18} \right) \\
 &= \underline{\underline{\frac{1}{9e}}}
 \end{aligned}$$

b)

$$\begin{aligned}
 f_X(x) &= \int_1^\infty \frac{e^{-0,5x}}{y^3} dy = e^{-0,5x} \int_1^\infty \frac{1}{y^3} dy = e^{-0,5x} \left[\frac{-1}{2y^2} \right]_1^\infty \\
 &= e^{-0,5x} \left(\left(\lim_{y \rightarrow \infty} \frac{-1}{2y^2} \right) - \frac{-1}{2} \right) \\
 &= \underline{\underline{0,5e^{-0,5x} \text{ for } x \geq 0 \text{ og } 0 \text{ ellers.}}}
 \end{aligned}$$

Hvis $x = a$ er første kvartil er $\int_0^a f_X dx = 0,25$, dvs $\int_0^a 0,5e^{-0,5x} dx = 0,25$, dvs
 $[-e^{-0,5x}]_0^a = 0,25$, dvs $-e^{-0,5a} + 1 = 0,25$, dvs $e^{-0,5a} = 0,75$, dvs
 $-0,5a = \ln(0,75) = \ln \frac{3}{4}$, dvs $a = -2\ln \frac{3}{4} = \underline{\underline{2\ln \frac{4}{3}}}$.

c)

$$\begin{aligned}
 f_Y(y) &= \int_0^\infty \frac{e^{-0,5x}}{y^3} dx = \frac{1}{y^3} \int_0^\infty e^{-0,5x} dy = \frac{1}{y^3} [-2e^{-0,5x}]_0^\infty \\
 &= \frac{1}{y^3} \left(\left(\lim_{x \rightarrow \infty} -2e^{-0,5x} \right) - (-2e^0) \right) \\
 &= \frac{2}{y^3} \text{ for } y \geq 1 \text{ og } 0 \text{ ellers.}
 \end{aligned}$$

Altså er $f(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y)$ og da er X og Y uavhengige stokastiske variabler.

d) Vi har

$$E(X) = \int_{-\infty}^\infty x f_X(x) dx = \int_0^\infty x \cdot 0,5e^{-0,5x} dx$$

som ved delvis integrasjon er

$$\begin{aligned}
 [-xe^{-0,5x}]_0^\infty - \int_0^\infty -e^{-0,5x} dx &= \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{-x}{e^{0,5x}} + 0 + [-2e^{-0,5x}]_0^\infty \\
 &= \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{-x}{e^{0,5x}} + \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{-2}{e^{0,5x}} - (-2) = 2 \quad \text{f. eks. ved l'Hôpitals regel.}
 \end{aligned}$$

Vi har tilsvarende

$$E(Y) = \int_{-\infty}^\infty y f_Y(y) dy = \int_1^\infty y \frac{2}{y^3} dy = \left[\frac{-2}{y} \right]_1^\infty = 2$$

Altså er forventningsverdien $E(Z) = E(X) + E(Y) = 2 + 2 = \underline{\underline{4}}$.

Oppgave 4

- a) Dette er en lineær, første ordens differensielllikning. Vi multipliserer begge sider av likningen med den integrerende faktoren e^t og får $e^t y' + e^t y = 2t + 2024e^t$, dvs $(e^t y)' = 2t + 2024e^t$. Ved integrasjon får vi $e^t y = t^2 + 2024e^t + C$. Multiplikasjon på begge sider med e^{-t} gir $y(t) = t^2 e^{-t} + 2024 + Ce^{-t} = \underline{\underline{\frac{t^2+C}{e^t} + 2024}}$.

Likevektstilstanden er grensen

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{t^2 + C}{e^t} + 2024 = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{2t}{e^t} + 2024 = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{2}{e^t} + 2024 = \underline{\underline{2024}}$$

(bruker l'Hôpitals regel to ganger eller at e^t vokser mye raskere enn noe polynom).

Grensen 2024 er uavhengig av initialbetingelser (dvs av C) og derfor er differensiallikningen globalt asymptotisk stabil.

- b) Dette er en separabel differensiallikning. Vi integererer begge sider med hensyn på t :
 $\int e^y y' dt = \int e^t dt$. På venstresiden bruker vi substitusjonen $y = y(t)$ med $dy = y' dt$. Det gir $\int e^y y' dt = \int e^y dy = e^y + C_1$. Høyresiden er $\int e^t dt = e^t + C_2$. Dette gir likningen $e^y = e^t + C$ (hvor $C = C_2 - C_1$). Setter begge sider inn i $\ln(x)$ og får
 $\underline{\underline{y(t) = \ln(e^t + C)}}$.

Oppgave 5

- a) Dette er en lineær, homogen andre ordens differensiallikning som på standardform er $y'' - \frac{1}{9}y = 0$. Den karakteristiske likningen er $r^2 - \frac{1}{9} = 0$, dvs $r = \pm\frac{1}{3}$. Dette gir den generelle løsningen $y(t) = C_1 e^{\frac{1}{3}t} + C_2 e^{-\frac{1}{3}t}$ med $y'(t) = \frac{1}{3}C_1 e^{\frac{1}{3}t} - \frac{1}{3}C_2 e^{-\frac{1}{3}t}$. Initialbetingelsene

$$\begin{cases} y(0) = 2 \\ y'(0) = 0 \end{cases} \quad \text{gir da likningene} \quad \begin{cases} C_1 + C_2 = 2 \\ \frac{1}{3}C_1 - \frac{1}{3}C_2 = 0 \end{cases}$$

Den andre likningen gir $C_1 = C_2$ og dermed gir den første $C_1 = C_2 = 1$. Altså
 $\underline{\underline{y(t) = e^{\frac{1}{3}t} + e^{-\frac{1}{3}t}}}$.

- b) Hamiltonfunksjonen for den normale løsningen er
 $H = H(t, y, u, p) = 15 - 9y^2 - u^2 + pu$ hvor $p = p(t)$. Vi har $H'_y = -18y$ og $H'_u = -2u + p$. Pontryaginbetingelsene er da

$$\begin{cases} -2u + p = 0 \\ p' = 18y \end{cases} \quad \text{dvs} \quad \begin{cases} p = 2u & (4) \\ p' = 18y & (5) \end{cases}$$

Deriverer (4) og får $p' = 2u' = 2y''$ ved (1). Innsatt i (5) gir dette differensiallikningen $y'' = 9y$ som har løsningen $\underline{\underline{y(t) = e^{3t} + e^{-3t}}}$ (røttene og konstantene finnes som i (a)). Vi har også $u(t) = y'(t) = \underline{\underline{3e^{3t} - 3e^{-3t}}}$.

Hvis H er en konkav funksjon i (y, u) så gir $y(t)$ og $u(t)$ maksimum i kontrollproblemet. Vi har

$$\begin{cases} H''_{yy} = -18 = A \\ H''_{yu} = 0 = B \\ H''_{uu} = -2 = C \end{cases} \quad \text{som gir} \quad \begin{cases} AC - B^2 = 36 \geq 0 \\ A = -18 < 0 \end{cases} \quad \text{så } H \text{ er konkav.}$$

- c) Substituerer $u = y'$ i H og får $F = F(t, y, y') = 15 - 9y^2 - (y')^2$. Vil løse variasjonsproblemet

$$\text{maks} \int_0^1 15 - 9y^2 - (y')^2 dt \quad , \quad \begin{cases} y(0) = 2 \\ y'(0) = 0 \end{cases}$$

Vi har

$$\begin{cases} F'_y = -18y \\ F'_{y'} = -2y' \end{cases} \quad \text{som gir} \quad \frac{d(F'_{y'})}{dt} = -2y'' \quad \text{og Eulerlikningen blir} \quad -18y - (-2y'') = 0$$

Dette gir samme differensiallikning med samme initialbetingsleser som i (b) som dermed har løsningen $\underline{\underline{y(t) = e^{3t} + e^{-3t}}}$.

Hvis F er en konkav funksjon i (y, y') så gir $y(t)$ maksimum i variasjonsproblemet. Vi har

$$\begin{cases} F''_{yy} = -18 \\ F''_{yy'} = 0 \\ F''_{y'y'} = -2 \end{cases} \quad \text{som gir} \quad \begin{cases} AC - B^2 = 36 \geq 0 \\ A = -18 < 0 \end{cases} \quad \text{så } F \text{ er konkav.}$$